



САМАРСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
SAMARA UNIVERSITY

МАТРИЧНЫЕ ПАДЕ-АППРОКСИМАЦИИ В ЗАДАЧЕ РАСЩЕПЛЕНИЯ УРАВНЕНИЙ ГИРОСКОПИЧЕСКИХ СИСТЕМ

д.ф.-м. наук, профессор
Соболев В.А.

ассистент кафедры дифференциальных
уравнений и теории управления
Коннова К.А.

г. Самара, 20-21 ноября 2025 г.



Пусть известно разложение функции $f(x)$ в виде степенного ряда:

$$f(x) = \sum_{i=0}^{\infty} c_i z^i. \quad (1)$$

Аппроксимация Паде представляет собой дробно-рациональную функцию вида:

$$[L/M] = \frac{a_0 + a_1 z + \dots + a_l z^l}{b_0 + b_1 z + \dots + b_m z^m}, \quad (2)$$

разложение которой в ряд Тейлора в нуле совпадает с разложением (1).

В общем случае коэффициенты разложения функции (2) при степенях $1, z, z^2, \dots, z^{L+M}$ должны совпадать с соответствующими коэффициентами ряда (1):

$$\sum_{i=0}^{\infty} c_i z^i = \frac{a_0 + a_1 z + \dots + a_l z^l}{b_0 + b_1 z + \dots + b_m z^m} + O(z^{L+M+1}).$$



Рассмотрим систему дифференциальных уравнений вида:

$$\begin{aligned}\dot{x} &= A_{11}x + A_{12}y, \\ \varepsilon\dot{y} &= A_{21}x + A_{22}y,\end{aligned}\tag{3}$$

где $x, y \in R^n$, $A_{ij} = A_{ij}(\varepsilon)$, $i, j = 1, 2$, ε – малый параметр, строится расщепляющее преобразование:

$$\begin{aligned}x &= v + \varepsilon Pz, \\ y &= z + Lx,\end{aligned}\tag{4}$$

где $P = P(\varepsilon)$, $L = L(\varepsilon)$ – неизвестные матричные функции, являющиеся решениями уравнений

$$\varepsilon\dot{L} + \varepsilon L(A_{11} + A_{12}L) = A_{21} + A_{22}L,$$

$$\varepsilon\dot{P} + PA_2 = \varepsilon A_1 P + A_{12},$$

$$A_1 = A_{11} + A_{12}L, \quad A_2 = A_{22} - \varepsilon LA_{12}.$$

Расщепляющее преобразование (4) приводит систему (3) к блочно-диагональному виду

$$\begin{aligned}\dot{v} &= A_1(\varepsilon)v, \\ \varepsilon\dot{z} &= A_2(\varepsilon)z,\end{aligned}\tag{5}$$

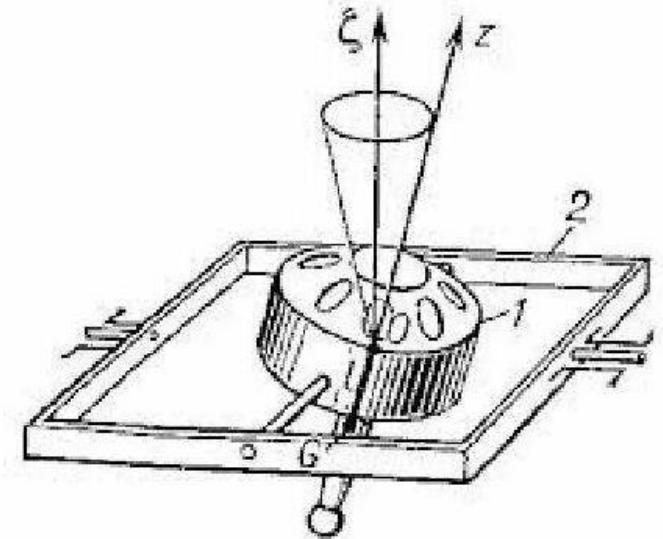


Гироскопические системы представляют собой сложные устройства, отличительной чертой которых является способность одновременно совершать высокочастотные нутационные колебания и низкочастотные прецессионные колебания.

Нутационные колебания — это быстрые изменения ориентации системы, а прецессионные колебания — это медленные изменения направления оси вращения.

При асимптотическом анализе уравнений таких систем требуется получение результатов с высокой степенью точности, что требует проведения большого числа громоздких аналитических вычислений.

Особый интерес в исследовании также вызван парадоксом прецессионной теории гироскопов, затрагивающим допустимость применения прецессионных уравнений для исследования гироскопических систем.





Приведем линейную автономную гироскопическую систему к блочно-диагональному виду

$$J\ddot{x} + (HG + D)\dot{x} + Cx = 0, \quad (6)$$

где x – вектор обобщенных координат, J и D – симметрические матрицы, J положительно определенная матрица, D – неотрицательно определенная матрица, G – кососимметрическая невырожденная матрица, H – большой параметр.

Введя обозначения $\dot{x} = y$, $\varepsilon = \frac{1}{H}$, система (1) представляется в виде сингулярно возмущенной стационарной системы линейных дифференциальных уравнений

$$\begin{aligned} \dot{x} &= y, \\ \varepsilon J \dot{y} &= -(G + \varepsilon D)y - \varepsilon Cx. \end{aligned} \quad (7)$$

Меркин Д.Р. Гироскопические системы. – М.: Наука, 1974. – 300 с.



Для системы дифференциальных уравнений (7) можно построить расщепляющее преобразование, приводящее систему к блочно-диагональному виду

$$\begin{aligned}x &= v + \varepsilon P J z, \\ y &= z + \varepsilon L x,\end{aligned}\tag{8}$$

где $L = L(\varepsilon), P = P(\varepsilon)$ – матричные функции, являющиеся решениями уравнений

$$\varepsilon^2 J L^2 = -(G + \varepsilon D)L - C,\tag{9}$$

$$P(-(G + \varepsilon D + \varepsilon^2 J L)) = \varepsilon^2 P L J + I.\tag{10}$$

Тогда система (7) примет вид (11):

$$\begin{aligned}\dot{x} &= y, \\ \varepsilon J \dot{y} &= -(G + \varepsilon D)y - \varepsilon Cx.\end{aligned}\tag{7} \quad \longrightarrow \quad \begin{aligned}\dot{v} &= \varepsilon L(\varepsilon)v, \\ \varepsilon J \dot{z} &= -(G + \varepsilon D + \varepsilon^2 J L)z,\end{aligned}\tag{11}$$



Неизвестные матричные функции $L = L(\varepsilon)$, $P = P(\varepsilon)$, являющиеся решением уравнений (9)-(10), могут быть найдены в виде асимптотического разложения по степеням малого параметра:

$$\begin{aligned} L &= L(\varepsilon) = L^{(0)} + \varepsilon L^{(1)} + \varepsilon^2 L^{(2)} + \varepsilon^3 L^{(3)} + \dots, \\ P &= P(\varepsilon) = P^{(0)} + \varepsilon P^{(1)} + \varepsilon^2 P^{(2)} + \varepsilon^3 P^{(3)} + \dots. \end{aligned} \tag{12}$$

Также в виде аппроксимации Паде [m/n]:

$$\sum_{i=0}^k L^{(i)} \varepsilon^i + O(\varepsilon^{k+1}) \approx A_m(\varepsilon) B_n^{-1}(\varepsilon), \quad \sum_{i=0}^k P^{(i)} \varepsilon^i + O(\varepsilon^{k+1}) \approx M_m(\varepsilon) N_n^{-1}(\varepsilon), \tag{13}$$

где $A_m(\varepsilon), M_m(\varepsilon)$ – многочлены степени m с матричными коэффициентами $A^{(0)}, A^{(1)}, A^{(2)}, \dots, A^{(m)}$; $M^{(0)}, M^{(1)}, M^{(2)}, \dots, M^{(m)}$, соответственно, а $B_n(\varepsilon), N_n(\varepsilon)$ – многочлены степени n , с матричными коэффициентами $I, B^{(1)}, B^{(2)}, \dots, B^{(n)}$; $I, N^{(1)}, N^{(2)}, \dots, N^{(n)}$, соответственно, символом I обозначается единичная матрица соответствующего размера.



Уравнения гироскопической вертикали с радиальной коррекцией при отсутствии трения ($A, H, k - const$):

$$\begin{aligned} A\ddot{\alpha} - H\dot{\beta} - k\beta &= 0, \\ A\ddot{\beta} + H\dot{\alpha} + k\alpha &= 0, \end{aligned} \quad (14)$$

Введем обозначения

$$\dot{\alpha} = \gamma, \dot{\beta} = \delta, \varepsilon = \frac{1}{H}, x = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}, y = \begin{pmatrix} \gamma \\ \delta \end{pmatrix},$$

тогда система (12) примет вид (2) при

$$\dot{x} = y,$$

$$\varepsilon J \dot{y} = -(G + \varepsilon D)y - \varepsilon Cx.$$

$$J = \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & A \end{pmatrix} = AI,$$

$$G = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, D = 0, \quad C = \begin{pmatrix} 0 & k \\ -k & 0 \end{pmatrix} = kG. \quad (15)$$

Для системы (15) найдем расщепляющее преобразование

$$\begin{aligned} x &= v + \varepsilon APz, \\ y &= z + \varepsilon Lx. \end{aligned} \quad (16)$$



Матричные функции L и P находятся как решения уравнений

$$\varepsilon^2 AL^2 = -kG - GL, \quad (17)$$

$$-P(G + \varepsilon^2 AL) = I + \varepsilon^2 ALP. \quad (18)$$

Решение уравнений (17)-(18) в виде разложения по степеням малого параметра ε :

$$L = L(\varepsilon) = -kI + \varepsilon^2 k^2 AG + \varepsilon^4 2A^2 k^3 + O(\varepsilon^6). \quad (19)$$

$$P = P(\varepsilon) = G + \varepsilon^2 2kAI - \varepsilon^4 6k^2 A^2 G + O(\varepsilon^6).$$

Решение уравнений (17)-(18), полученное с помощью аппроксимации Паде [2/2] :

$$L = L(\varepsilon) \approx [-kI - \varepsilon^2 k^2 AG](I + \varepsilon^2 2kAG)^{-1} \quad (20)$$

$$P = P(\varepsilon) \approx (G - \varepsilon^2 AkI)(I + \varepsilon^2 3kAG)^{-1} .$$



ЧИСЛЕННОЕ СРАВНЕНИЕ АППРОКСИМАЦИЙ

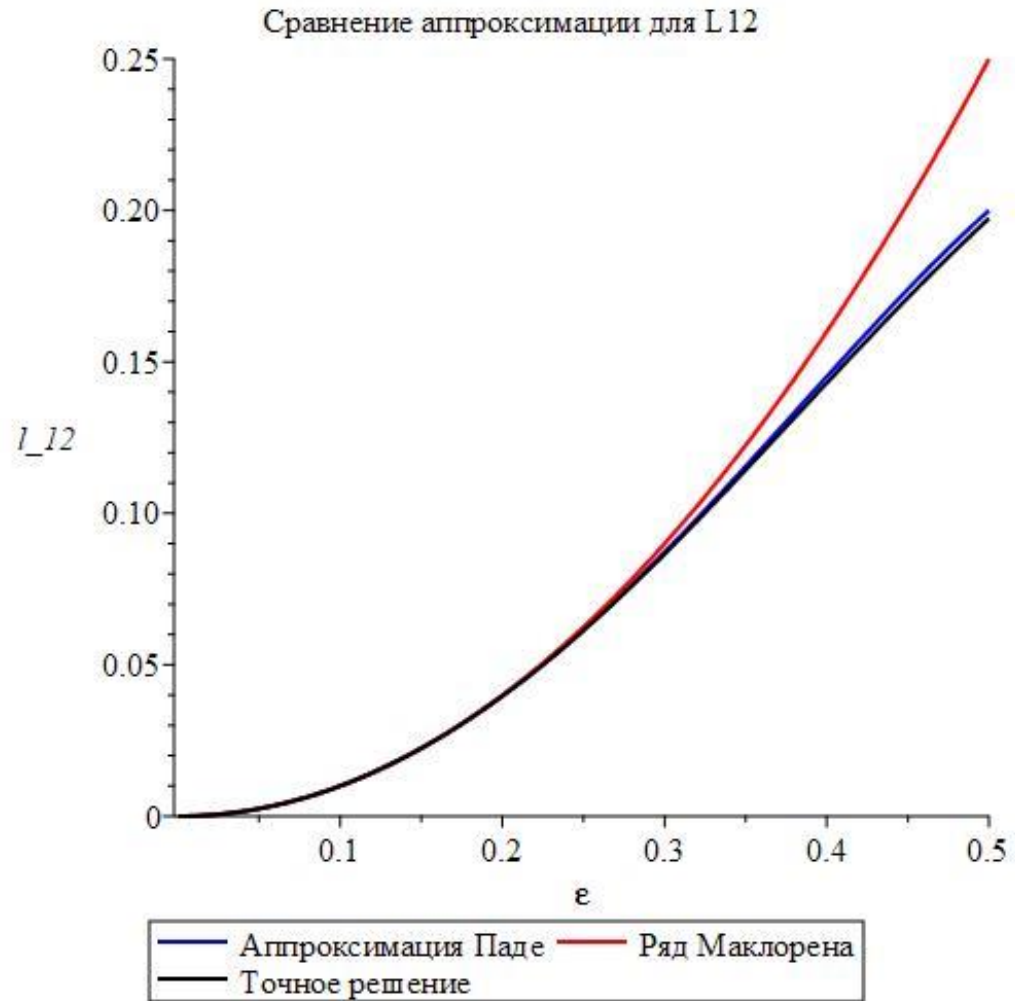
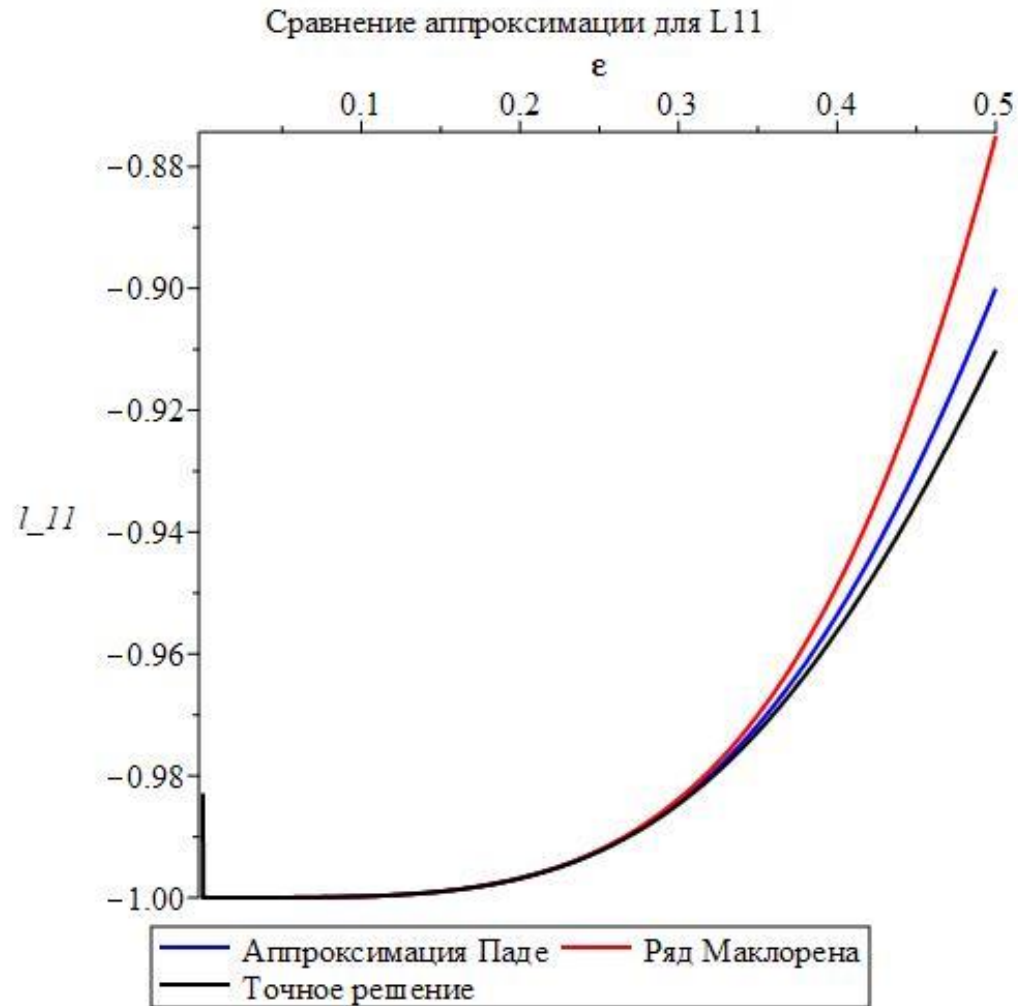


Рис.1. Сравнение аппроксимаций для элементов матрицы $L(\epsilon)$



ЧИСЛЕННОЕ СРАВНЕНИЕ АППРОКСИМАЦИЙ

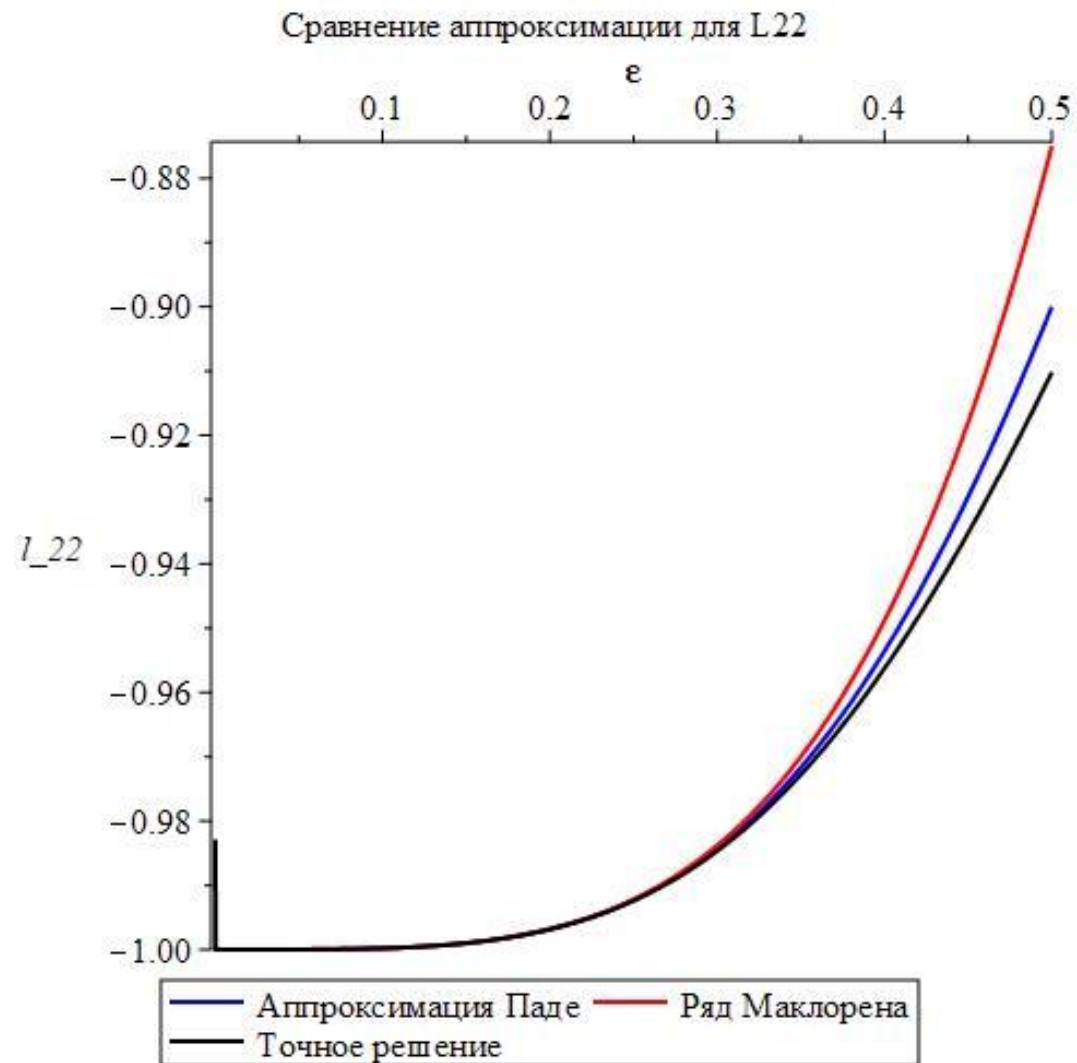
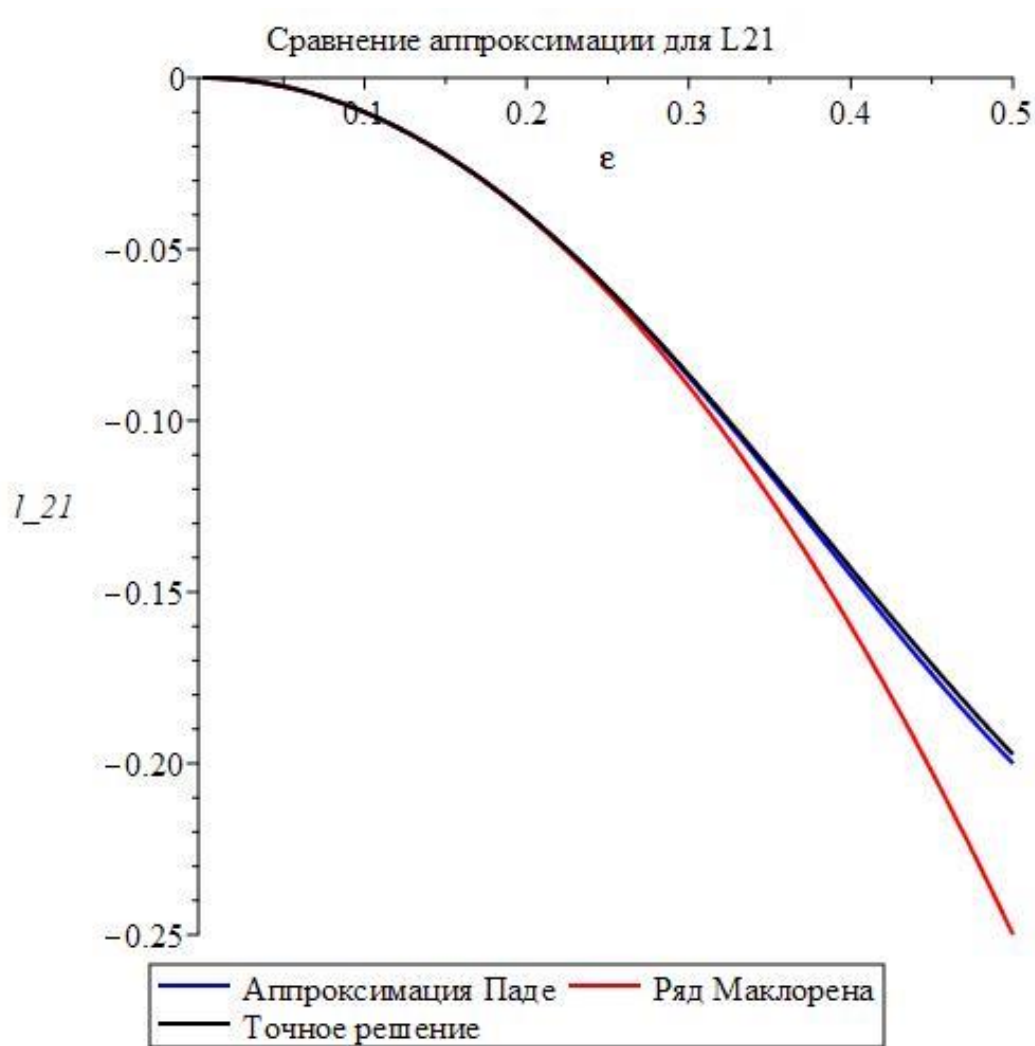


Рис.2. Сравнение аппроксимаций для элементов матрицы $L(\epsilon)$



После нахождения необходимых представлений для расщепляющего преобразования – задача декомпозиции решена. Система (15) при (16) представляется в блочно-диагональном виде:

$$\begin{aligned}\dot{x} &= y, \\ \varepsilon J \dot{y} &= -(G + \varepsilon D)y - \varepsilon Cx.\end{aligned}$$

$$J = \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & A \end{pmatrix} = AI,$$

$$G = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, D = 0, \quad C = \begin{pmatrix} 0 & k \\ -k & 0 \end{pmatrix} = kG.$$



$$\begin{aligned}\dot{v} &= \varepsilon Lv, \\ \varepsilon \dot{A}z &= \left(-\varepsilon AL + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right) z.\end{aligned} \quad (21)$$



В системе (21) быстрые и медленные переменные независимы друг от друга. Из вида матрицы L следует асимптотическая устойчивость медленной подсистемы. Матрица быстрой подсистемы может быть представлена в форме, из которой следует неустойчивость быстрой подсистемы:

$$\begin{aligned} \dot{v} &= \varepsilon Lv, \\ \varepsilon \dot{A}z &= \left(-\varepsilon AL + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right) z. \end{aligned} \quad \left(-\varepsilon AL + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} \varepsilon^2 k & 1 \\ -1 & \varepsilon^2 k \end{pmatrix} + O(\varepsilon^4).$$

В то же время при анализе уравнений этой гироскопической системы с помощью уравнений прецессионной теории гироскопов, которые применительно к рассматриваемой системе имеют вид

$$\begin{aligned} H\dot{\beta} + k\beta &= 0, \\ H\dot{\alpha} + k\alpha &= 0. \end{aligned}$$

Последняя система асимптотически устойчива, в отличие от исходной, которая неустойчива.

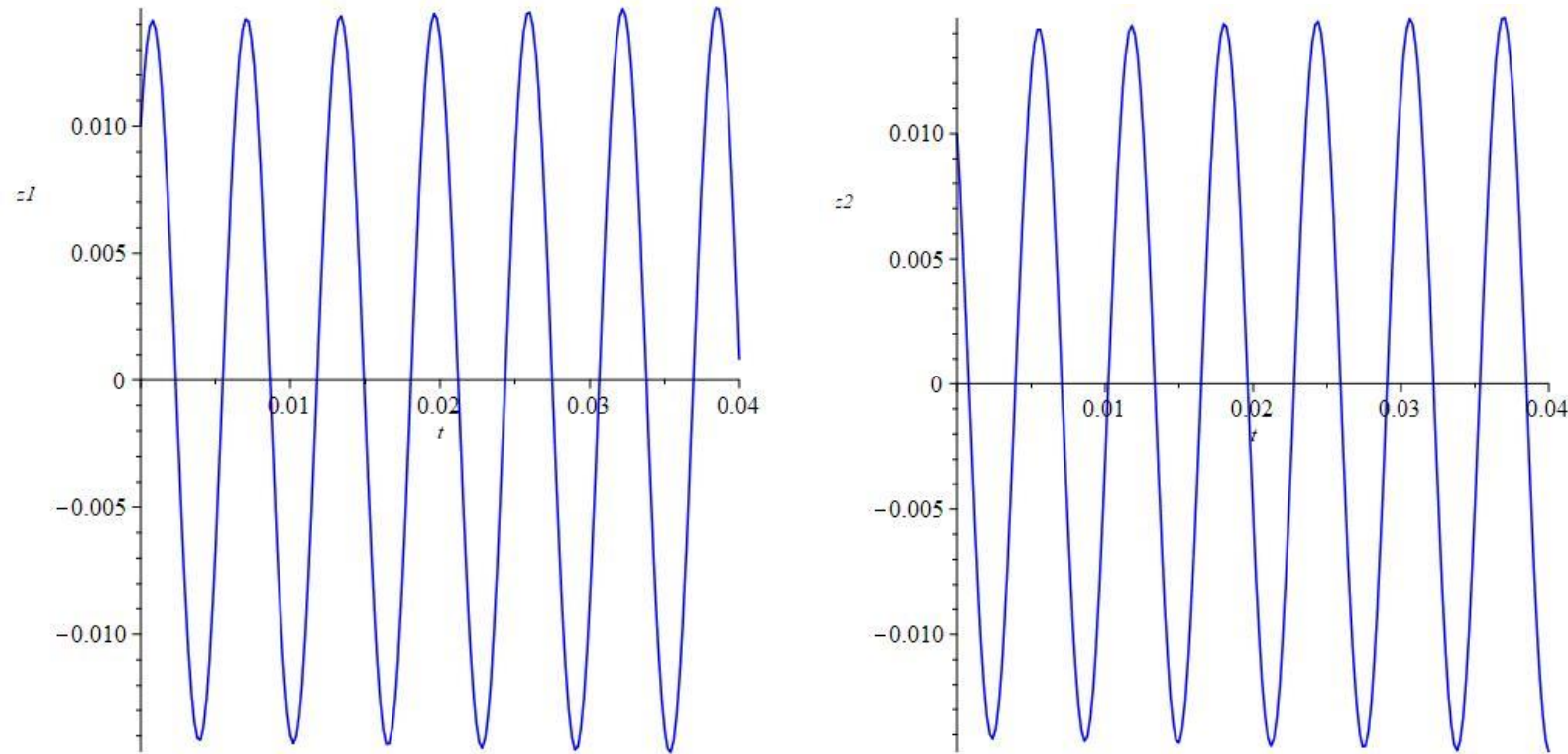


Рис.3. Графики компонентов решения быстрой подсистемы (21) для аппроксимации Паде [2/2]

Неустойчивость быстрой подсистемы не зависит от используемого асимптотического представления L , если учитываются члены второго порядка по малому параметру, включительно. Что подтверждается графиками компонентов решения (рисунок 3).

Заметен очень медленный рост амплитуды нутационных колебаний.



САМАРСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
SAMARA UNIVERSITY

**БЛАГОДАРЮ
ЗА ВНИМАНИЕ**